

太陽電池用太陽自動追尾装置 ASTX-500



概 要

本装置は、各種太陽電池パネルを搭載でき、太陽を自動追尾する装置です。太陽位置センサーを、取り付ける事により内蔵CPUで完全自動追尾が可能です。常に太陽にソーラーパネルを正対させることにより太陽電池等の評価ができます。全天日射計や直達日射計、標準セルも搭載可能です。オプションでデータ処理システムも用意しています。

PREDE

株式会社 **プリード**

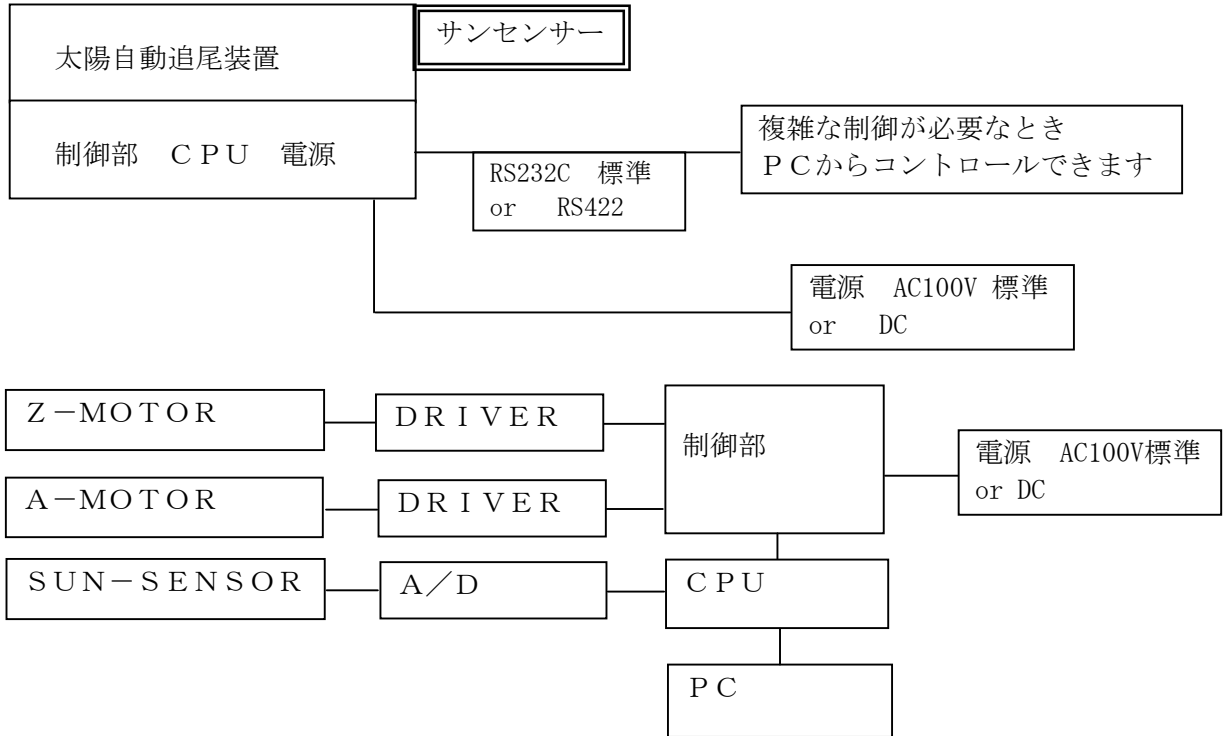
キップ&ソーネン日射計 ギル社超音波風速計 メットワン社 他

本社 〒197-0802東京都あきる野市草花1117

技術研究所 〒197-0012東京都福生市加美平1-26-8笹本ビル TEL042-539-3755 FAX042-539-3757

URL: <http://www.prede.com/> E-mail: prede@gb3.so-net.ne.jp

構 成



仕 様

1. 最大搭載エリア：2 m × 1.8 m（標準）その他寸法も製作可能。
2. 最大搭載荷重：30 kg
3. 電源

制御電源	：	AC100V 3A
------	---	-----------
4. 回転駆動部

軸構造	：	2軸構造（方位角、高度角）
駆動部	：	パルスモーター × 2 コントローラー × 2 ドライバー × 2
方位角	：	南を0度とし、西を正、東を負とする。
高度角	：	水平を0度とし、天頂方向を正とする。
方位角可動範囲	：	±140度
高度角可動範囲	：	10度～80度
回転分解能	：	高度角 角度により変化（最小0.025度） 方位角 0.0005度
5. 位置補正：4素子Siセンサー
6. 通信部

インターフェース	：	RS232C準拠
通信方式	：	全二重非同期通信方式
通信速度	：	9600bps
データ長	：	8ビット
パリティ	：	なし
スタート・ストップビット	：	各1ビット
通信手順	：	無手順
7. 動作

自動追尾モード	：	マイコンによる太陽位置自動追尾モード
手動操作モード(オプション)	：	コマンド入力による任意方向移動モード(PC必要です)
		方位角：±140度
		高度角：10度～80度